

//hyu.wiki/%EA%B3%A0%EA%B8%B0%EB%8A%A5\_%EB%A1%9C%EB%B4%87\_%EB%A7%A4%E  
B%8B%88%ED%93%B0%EB%A0%88%EC%9D%B4%EC%85%98\_%EC%97%B0%EA%B5%AC%EC  
%84%BC%ED%84%B0/%EC%84%B8%EB%AF%B8%EB%82%98

## 고기능 로봇 매니플레이션 연구센터/세미나

이 문서는 [고기능 로봇 매니플레이션 연구센터](#)에서 주최한 세미나를 기록한 문서입니다,

- 2009. 6. 4 Explororing Robotic Manipulation(Prof. Matthew T. Mason, Carnegie Mellon Univ.), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2009. 6. 4 Intelligence is the core science of all future robot systems(Prof. Delbert Tesar, The University of Texas at Austin), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2009. 6. 5 The rise of robots-Machines sharing the environment with humans(Prof. Roland Siewart, Institute of Robotics and Intelligent Systems), 한양대학교 HIT
- 2009. 6. 5 Where future robots should go and should not go(Prof. Makoto Kaneko, Osaka Univ.), 한양대학교 HIT
- 2009. 11. 4 Manipulator and Manipulation(염영일 소장, 포항지능로봇연구소), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2009. 11. 4 로봇산업 현황 및 국가정책방향(이상무 박사, 지식경제부 로봇PD), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2009. 11. 4 개인서비스용 로봇의 매니플레이션 기술(이호길 박사, 한국생산기술연구원), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2009. 11. 4 로봇손의 파지 제어 기술(최혁렬 교수, 성균관대학교), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2009. 11. 4 디펜더블 매니플레이션 기술(강설철 박사, 한국과학기술원), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2009. 11. 4 듀얼암 로봇의 매니플레이션 기술(박경택 박사, 한국기계연구원), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2010. 6. 19 Ubiquitous Computing and Hearth-monitoring System for Wheelchair Users(김종배 박사, 국립재활의료원), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2010. 7. 28 국방로봇(이원승 장군, KAIST), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2010. 8. 16 Nano Robot & Based on Bionic Robot(Prof. Toshio Fukuda, Nagoya Univ.), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2010. 8. 26 지능형 로봇의 특허동향 및 특허제도 소개(이현동, 특허청), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2010. 9. 29 25 years of research in automation and robotics in construction and building(Prof. Thomas Bock, Tokio Univ.), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2010. 10. 8 International symposium on Bioni(cs Prof. Sunil K. Agrawal, Delaware), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2010. 10. 8 Extraction of Trunk Muscle Syergies Based on Biomechanical Model of Static Equilibrium at L4-L5 Level During Complex Loading of Spine(Prof. M. Pamianpour, Shariff Univ.), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2010. 10. 25 하이브리드 전투차량 개발 전략(김동현 박사, 국방과학연구소), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2010. 10. 29 Ulban Challenge(Ph.D Young-Woo Seo, Canegie Mellon Univ.), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2011. 1. 12 지능형 로봇 개발을 위한 공통기반 플랫폼 기술 기발(박홍성 교수, 강원대학교), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2011. 2. 21신뢰성 평가(손영갑 교수, 국립안동대학교), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2011. 3. 2 European FP7 project FILOSE on Robot Fish Locomotion and Sensing(Prof. Maarja Kruusmaa, Center for Biorobotics), 한양대학교 에리카캠퍼스

- 2011. 3. 2 MEMS flow sensors for artificial lateral line in fish-robots(Prof. Massimo De Vittorio, National Nanotechnology Laboratory of Istituto Nanoscienze), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2011. 5. 19 Hemispheric Lateralization of Motor Control And Generalization of Motor Learning across Different Effectors(왕진성 교수, Univ. of Wisconsin-Milwaukee), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2011. 11. 19 지능형 굴삭시스템의 자율굴삭작업의 연구(홍대희 교수, 고려대학교), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2011. 11. 19 Research Activities of Rehabilitation Robot in Korea National Rehabilitation Center(송원경 박사, 국립재활원), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2012. 5. 25 From Biomolecular Motors to Ion Channels : Nature-Inspired Innovation for Microbiorobotics & Single Molecule Analysis(Prof. MinJun Kim, Drexel Univ.), 한양대학교 에리카 캠퍼스
- 2012. 8. 13 Robots at Home How can robots support human daily life(Prof. Tatsuo Arai, Osaka Univ.), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2012. 9. 7 Human-Centered Robotics(Ph.D. Donjun Shin, Stanford Univ.), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2012. 9.18 Robotics : Pathways to Transformative Research(Prof. PAUL Y. OH, Drexel Univ.), 한양대학교 에리카캠퍼스
- 2012. 10. 23 Use of a Monocular Camera to Analyze Lateral Motions of a Self-Driving Car(Ph.D. Seo, Young-Woo, Carnegie Mellon Univ.), 한양대학교 에리카캠퍼스