

# 고기능 로봇 매니플레이션 연구센터/연구과제

이 문서는 [고기능 로봇 매니플레이션 연구센터](#)의 연구과제를 기록한 문서입니다,

- 2006.12.29~2011.10.28. 굴삭시스템 H/W, S/W 통합기술개발, 한창수, 국토해양부
- 2007.07.01~2011.06.30. 유연한지를 이용한 초정밀 구동 메커니즘 개발, 한창수, 지식경제부
- 2007.09.01~2010.06.30 Shoulder 및 Wrist의 2/3 DOF 메커니즘 개발, 한창수, 지식경제부
- 2007.12.01~2010.10.30. 조작기술개발, 한창수, 지식경제부
- 2008.12.01~2011.09.30. 작업력 기반 교시재현 제어 기술 개발, 한창수, 지식경제부
- 2008.3.1.~2011.2.28. 친환경 지향 건설 자동화 시스템 개발, 한창수, 한국과학재단
- 2009.05.01~2009.07.31 재활 및 근력보조 로봇 구동 S/W 개발 용역, 한창수, 지식경제부
- 2009.06.01~2011.05.31. 고화소 렌즈의 해상력 고속 자동검사 시스템 개발, 한창수, 지식경제부
- 2009.06.01~2012.05.31. 고밀도 작업용 모듈형 및 슬림형 로봇 개발, 한창수, 지식경제부
- 2009.07.01~2013.12.31. 고진공용 무자기장 초정밀 스테이지 개발, 한창수, 지식경제부
- 2009.07.08~2009.11.07. 전동휠체어의 모터 구동 제어 및 적외선 센서를 이용한 라인이탈 검출방법 개발, 한창수, 민간기업체
- 2009.1.1.~2009.12.31. 3자유도 컴플라이언트 병렬 매니플레이터의 설계 최적화에 관한연구, 한창수, 지식경제부
- 2009.1.1.~2009.12.31. 사용자 생체신호 측정 센서 기술 개발, 한창수, 지식경제부
- 2009.2.20.~2009.8.31. 다족견마로봇 동력시스템 설계 및 제어, 한창수, 현대로템
- 2009.3.1.~2010.2.28 Mobiligence기반 로봇 메커니즘 연구, 한창수, 한양대학교
- 2009.10.01~2010.09.30. 제조용 고밀도 로봇의 최적설계 방법론 개발, 신규식, 한양대학교
- 2009.10.12~2010.10.11. 4족 보행 로봇의 험지 보행을 위한 노면 인식 알고리즘 개발, 한창수, 지식경제부
- 2009.12.01~2010.05.31. 6x6 인휠 플랫폼 운동 및 제어, 한창수, 지식경제부
- 2010.04.01~2015.03.31. 산업노동지원을 위한 착용식 근력증강 로봇 기술 개발, 한창수, 지식경제부
- 2010.08.10~2015.06.09. 고층 구조물 외벽 유지관리용 지능형 로봇시스템 개발, 한창수, 국토해양부
- 2010.08.16~2015.07.31. 고령/장애인의 보행 보조를 위한 의도신호 기반 제어 알고리즘 및 보행 안정화 기술 개발, 한창수, 교육과학기술부
- 2010.09.01~2011.08.31 하이브리드 동력시스템 동력제어 및 차량제어기술, 한창수, 현대로템
- 2010.09.01~2012.08.31 고중량물 핸들링을 위한 인간-로봇 협업 디바이스 개발, 한창수, 교육과학기술부
- 2010.12.01~2016.05.31. 양팔 작업을 위한 센서융합 인지 기반 제어기술 개발 및 다중 로봇 협업생산공정 적용 기술 개발, 이지영, 지식경제부
- 2011.03.02~2012.12.31. 장애인용 매니플레이터 선행개발, 한창수, 민간기업체
- 2011.06.01~2014.05.31. 무개조( ) 기반 기존 굴삭 중장비용 무/무인 겸용화를 위한 탈부착 가능 조작로봇 시스템 개발, 한창수, 지식경제부
- 2011.09.01~2012.08.31. 컴플라이언트 병렬 매니플레이터의 수학적 모델링 및 최적화 기법 연구, 한창수, 한양대학교
- 2011.11.01~2012.04.30. 경량 안전 매니플레이터 링크형상 설계 기술개발, 신규식, 지식경제부
- 2011.12.15~2012.07.14. 스키드조향기반 주행제어 기술개발, 한창수, 현대로템
- 2012.06.01~2017.05.31. 고속 실시간 제어를 위한 20KHz급 제어주기 및 이식성을 가지는 유연구조의 개방형 소프트웨어 로봇 제어기 기술개발, 한창수, 지식경제부